

IST. EL. INF.
BIBLIOTECA
P. *RECUPERO*

LIBRERIA PER LA GESTIONE DELLE
PORTE SERIALI (RS232/TTL) SOTTO
CP/M E MANIPOLAZIONE DATI

S. Cerri

B4-40 (1987)

Libreria per la gestione delle porte seriali (RS232/TTL)
sotto CP/M e manipolazione dati

Sirio Cerri

Istituto di Elaborazione della Informazione del CNR - Pisa

La presente libreria, studiata per il pilotaggio dello scanner ad ultrasuoni ETIS-1 tramite un MINUS KYBER con CP/M, nell'ambito della collaborazione tecnico-scientifica fra l'Istituto di Elaborazione della Informazione e la Societa' Aeritalia G.V.T., permette la gestione delle porte seriali RS232 e TTL richiamabili da Basic sotto CP/M con cui il MINUS controlla il sistema ETIS-1 e il collegamento sotto MPX-32 con il GOULD per la gestione delle periferiche di cui quest'ultimo e' dotato.

Nella fig. 1 e' schematizzato l'hardware utilizzato.

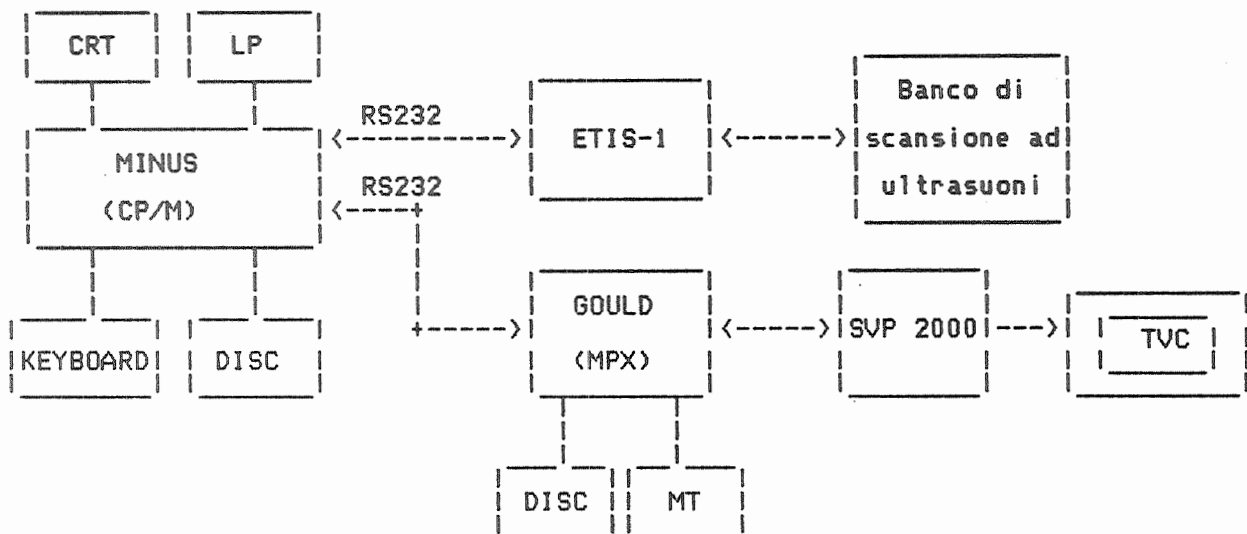


Fig. 1

Le routine, scritte in linguaggio macchina, hanno i seguenti compiti:

- INIZ - inizializzazione e configurazione di un canale seriale
- BRWV - lettura o scrittura di vettori sul canale seriale
- BRWS - lettura o scrittura di stringhe sul canale seriale.

INIZ - Questa routine ha il compito di inizializzare e configurare uno dei due canali seriali A o B ai parametri attualmente previsti come segue:

19200 bauds, 8 bits, 1 stop bit, no parita`.

Questi parametri sono fissati da una tabella in coda alla libreria, ma per soddisfare altre esigenze di configurazione, essi possono essere variati facilmente con delle semplici Poke da programma basic.

La chiamata da programma basic e` cosi` strutturata:

CALL INIZ(P1,P2)

dove:

P1 (integer*2) e` l'indirizzo del canale comandi che si vuole inizializzare, nel nostro caso tale indirizzo e` 42 esadecimale (66 decimale) per il canale A, e 43 esadecimale (67 decimale) per il canale B.

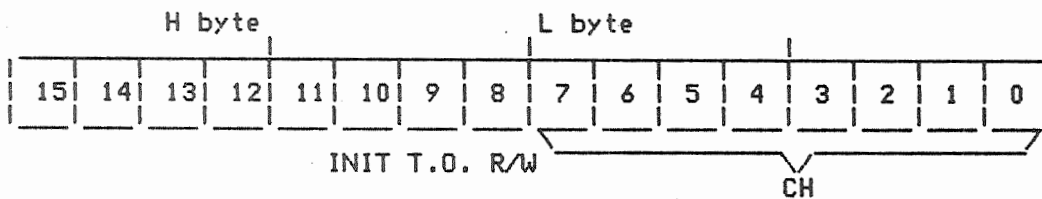
P2 (integer*2) e` il parametro di ritorno in risposta alla richiesta di inizializzare ed assumerà il valore 0 se l'operazione e` stata effettuata correttamente, ed il valore 2 se vi e` stato un errore nell'indirizzamento del canale.

BRW - Effettua l'interfacciamento tra il programma basic e le routine vere e proprie di lettura o scrittura di vettori sui canali seriali. La chiamata e` cosi` strutturata:

CALL BRW(P1,P2(I),P3(K))

dove:

P1 (integer*2) definisce il tipo di richiesta



bit

0-7 - indirizzo del canale dati su cui si vuole effettuare l'operazione di I/O.

Il canale A e' situato all'indirizzo 40H

Il canale B e' situato all'indirizzo 41H

8 - operazione da effettuare sul canale CH.

= 0 richiesta di lettura

= 1 richiesta di scrittura

9 - tipo di interruzione richiesta.

= 0 abilita l'interruzione della richiesta di I/O in corso dalla console con CTRL-G

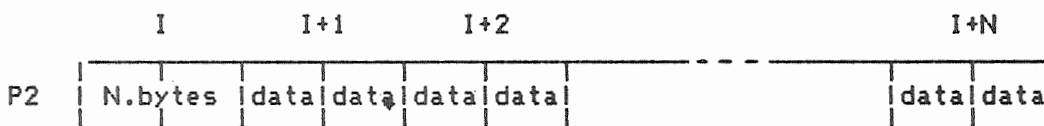
= 1 abilita l'interruzione della richiesta di I/O in corso per time out.

10 - inizializzazione del canale.

= 0 NOP

= 1 viene inizializzato il canale su cui si vuole effettuare l'operazione di I/O

P2(I) (integer*2) - buffer dei dati da trasferire dimensionato nel programma chiamante a P2(I)+1 per un max di 32767 bytes. Nei primi due bytes di P2(I) deve essere contenuto il numero di bytes (N) da trasferire a partire da P2(I+2).



P3(K) (integer*2) 2 words - Flag di ritorno con informazioni sull'esito dell'operazione richiesta.

word 1: = 0 operazione completata correttamente

= 1 operazione incompleta per avvenuto time out

= 2 operazione non eseguita per indirizzo di canale errato

= 3 parametro illegale: P2(I) <= 0

= 7 operazione incompleta per interruzione da consolle (e' stato premuto CTRL-G).

word 2: contiene il numero di bytes trasferiti; se word 1=0 conterra' il numero di bytes richiesti P2(I); se word 1=1 o 7 conterra' il numero di bytes trasferiti fino alla richiesta di interruzione; se word 1=2 o 3 il contenuto sara' uguale a 0.

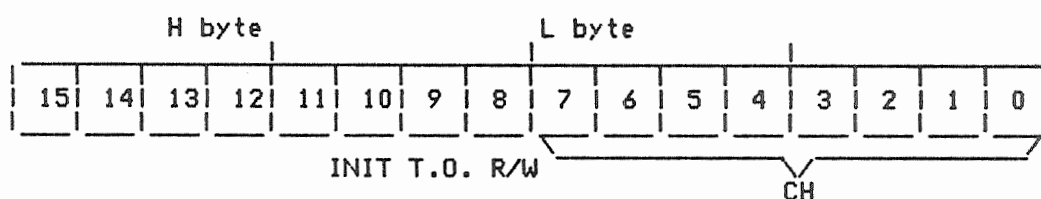
Questa routine fara' uso di altri sottoprogrammi individuati dal tipo di richiesta che vedremo in seguito.

BRWS - Effettua l'interfacciamento tra il programma basic e le routine vere e proprie di lettura o scrittura di stringhe sui canali seriali. La chiamata e' cosi' strutturata:

CALL BRWS(P1,P2,P3)

dove:

P1 (integer*2) definisce il tipo di richiesta



bit

0-7 - indirizzo del canale dati su cui si vuole effettuare l'operazione di I/O.

Il canale A e' situato all'indirizzo 40H

Il canale B e' situato all'indirizzo 41H

- 8 - operazione da effettuare sul canale CH.
 - = 0 richiesta di lettura
 - = 1 richiesta di scrittura

- 9 - tipo di interruzione richiesta.
 - = 0 abilita l'interruzione della richiesta di I/O in corso dalla consolle con CTRL-G
 - = 1 abilita l'interruzione della richiesta di I/O in corso per time out.

- 10 - inizializzazione del canale.
 - = 0 NOP
 - = 1 viene inizializzato il canale su cui si vuole effettuare l'operazione di I/O

P2 (stringa) - stringa di caratteri da trasferire

P3 (intero su 2 bytes) - flag di ritorno con informazione sull'esito dell'operazione richiesta.

- = 0 operazione completata correttamente
- = 1 operazione incompleta per avvenuto time out
- = 2 operazione non eseguita per individuazione di canale errato
- = 3 errore richiesta di scrittura: la stringa e' vuota
- = 7 operazione incompleta per richiesta di interruzione da consolle (e' stato premuto CTRL-G).

Con P3 = 1 o 7 si puo` conoscere il numero di caratteri trasferiti fino al momento della richiesta di interruzione usando la funzione basic LEN.

BRWS come BRWV, fa uso di altre routines individuate dal tipo di richiesta che esaminiamo rapidamente:

BIN - routine interna per la lettura di vettori dai canali seriali utilizzata da BRWV.

BOUT - routine interna per la scrittura di vettori o stringhe sui canali seriali utilizzata da BRWJ e BRWS.

RCAR - routine interna per la lettura di stringhe dai canali seriali utilizzata da BRWS.

La parte di libreria che ora esaminiamo e' specifica di operazioni legate alle funzioni del sistema ETIS-1 e del sistema SVP 2000. Queste routines sono state scritte in linguaggio macchina per velocizzarne l'esecuzione.

PAK - Utilizzata per compattare dati su 16 bits in dati su 8 bits. Ovviamente i valori su 16 bits devono essere compresi tra 0 e 255.

Tipica chiamata:

```
CALL PAK(P1(I),P2(K),P3)
```

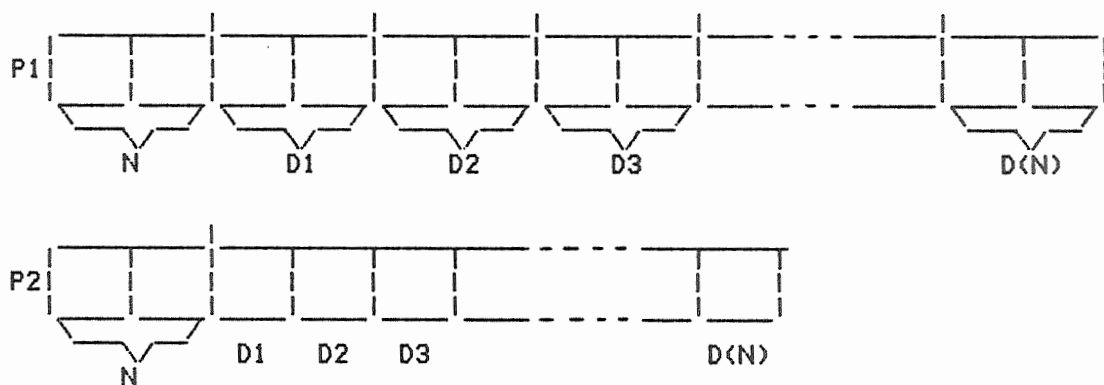
dove:

P1(I) vettore dei dati su 16 bits: nei due bytes indirizzati da P1(I) deve essere contenuto il numero di dati N da compattare (max 32767)

P2(K) vettore dei dati su 8 bits: nei primi due bytes sara' contenuto il numero dei dati compattati N.

P3 Flag di ritorno con informazioni sull'esito della chiamata:
= 0 operazione conclusa correttamente
= 3 errore: parametro N <= 0

Es.



SPAK - Utilizzata per espandere dati da 8 bits in dati a 16 bits.

Tipica chiamata:

CALL SPAK(P1(I),P2(K),P3)

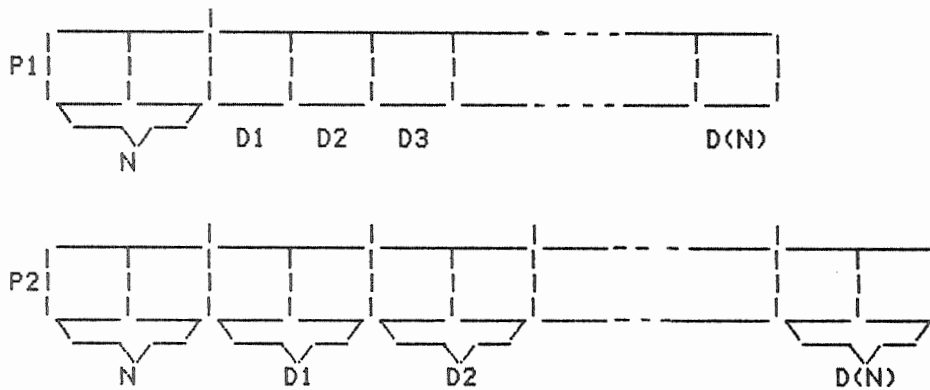
dove:

P1(I) vettore dei dati su 8 bits: nei primi due bytes indirizzati da P1(I) deve essere contenuto il numero di dati N da espandere (max 32767)

P2(K) vettore dei dati su 16 bits: nei primi due bytes sara' contenuto il numero dei dati espansi N.

P3 Flag di ritorno con informazioni sull'esito della chiamata:
= 0 operazione conclusa correttamente
= 3 errore: parametro N <= 0

Es.



INV - Utilizzata per invertire l'ordine dei dati su 8 bits all'interno di un vettore.

Tipica chiamata:

CALL INV(P1(I),P2)

dove:

P1(I) vettore dei dati da invertire: i primi due bytes indirizzati da P1(I) devono contenere il numero di dati N da invertire (max 32767)

P2 Flag di ritorno con informazioni sull'esito della chiamata:
= 0 operazione conclusa correttamente
= 3 errore: parametro N <= 0

EMU - Permette al PC di emulare una telescrivente. La configurazione del canale A usato, puo` essere effettuata utilizzando il programma CONF che permette qualsiasi configurazione. Da tenere presente che la configurazione del collegamento col S.O. MPX permette una velocita` max di 1200 baud.

Tipica chiamata:

CALL EMU

Per rendere il controllo al programma chiamante e` sufficiente inviare CTRL-G dalla keyboard.

.Z80

TITLE DARTE.MAC
SUBTTL Driver DART A/B (RS232) rev. 2.4 (Cerri Sirio IEI-CNR Pisa)

;
; *****
; *****

; Driver per porte DART canali A/B (RS232)
; sviluppato su MINUS KYBER (Rev. 2.4 del 12/3/87)

; *****
; *****

; Autore :
; Cerri Sirio
; Istituto di Elaborazione della Informazione del C.N.R.
; Via S.Maria 46
; 56100 Pisa
; Tel. 050/500159

PAGE

```
*****  
; Il package e' composto dalle seguenti routines :  
; INIZ - configura il DART-CTC canali A o B :  
; 19200 baud, 8 bits, 1 stop bit, no parita'.  
; BRWV - interfaccia la chiamata Basic per lettura o scrittura  
; di vettori (max 32767 bytes)  
; BRWS - interfaccia la chiamata Basic per lettura o scrittura  
; di stringhe (max 255 bytes)  
; BIN - routine di lettura vettori  
; BOUT - routine di scrittura vettori o stringhe  
; RCAR - routine di lettura stringhe  
; EMU - routine di emulazione TTY (max 1200 baud)  
; PAK - impacca valori (0/255) da 16 bits a 8 bits  
; SPAK - spacca valori (0/255) da 8 bits a 16 bits  
; INV - scambia l'ordine di dati su 8 bit di un vettore  
-----  
; Le routine prevedono l'interruzione della richiesta  
; per Time Out (256*256 tests su dato non pronto) o da  
; consolle con CTRL-G.  
*****  
PAGE
```

```

;*****
; Routine di inizializzazione DART-CTC
; DART canale A = 42H , CTC canale 0 = 50H
; DART canale B = 43H , CTC canale 2 = 52H
; 19200 baud, 8 bits , 1 stop/bit , no parita'
;-----
; Sequenza di chiamata e parametri :
; CALL INIZ(P1%,P2%)
; dove : INIZ - indirizzo della routine assembler
; P1% - canale Dart da inizializzare
;       42H = canale A CTC ch. 0 (50H)
;       43H = canale B CTC ch. 2 (52H)
; P2% - word di ritorno errore
;       =0 OK
;       =2 canale richiesto errato
;*****
INIZ: LD (IHL),HL ; salva indirizzo di P1%
      LD (IDE),DE ; salva indirizzo di P2%
      LD A,(HL) ; A=canale da configurare
      LD HL,DARTAC ; 42H = ch. A
      CP (HL) ;
      JR Z,INIZA ; 43H = ch. B
      LD HL,DARTEC ; errore indirizzo canale
      CP (HL) ; Lbyte di P2%=2
      JR Z,INIZB ;
      LD HL,(IDE) ; Hbyte di P2%=0
      INC HL ;
      LD (HL),0 ;
      RET ;
INIZA: LD A,(CTC0) ; configura canale CTC0 Dart A

```

0000'	22 033A'
0003'	ED 53 033C'
0007'	7E
0008'	21 0318'
000B'	BE
000C'	28 0F
000E'	21 0319'
0011'	BE
0012'	28 22
0014'	2A 033C'
0017'	36 02
0019'	23
001A'	36 00
001C'	C9
001D'	3A 031A'

0020' 32 002A' LD (INIZ1+1),A
0023' 32 002F' LD (INIZ2+1),A
0026' 3A 031C' LD A,(CTCOW1)
0029' D3 00 OUT (00),A
002B' 3A 031D' LD A,(CTCOW2)
002E' D3 00 OUT (00),A
0030' 4E LD C,(HL)
0031' 21 0320' LD HL,WRA
0034' 1B 17 JR FUORI

0036' 3A 031B' LD A,(CTC2)
0039' 32 0043' LD (INIZ3+1),A
003C' 32 004B' LD (INIZ4+1),A
003F' 3A 031E' LD A,(CTC2W1)
0042' D3 00 OUT (00),A
0044' 3A 031F' LD A,(CTC2W2)
0047' D3 00 OUT (00),A
0049' 4E LD C,(HL)
004A' 21 0329' LD HL,WRA

004D' 06 09 ; FUORI: LD B,9
004F' ED E3 OTIR
0051' AF XOR A
0052' 2A 033C' LD HL,(IDE)
0055' 77 LD (HL),A
0056' 23 INC HL
0057' 77 LD (HL),A
0058' C9 RET

PAGE

; reset, carica costante di tempo (ch. A)

; costante di tempo RS232

; inizializza CTC

; C = canale Dart/A comandi

; configura canale CTC2 Dart B

; carica costante di tempo (ch. B)

; costante di tempo ch. B

; C = canale DART/B comandi

; Lbyte di P2%=0

; Hbyte di P2%=0

```
*****  
; Routine di interfaccia chiamate BASIC per  
; scrittura/lettura di vettori su DART ch. A/B  
;-----  
; Sequenza di chiamata e parametri :  
; CALL BRWV(P1%,P2%(I),P3%(K))  
; dove : BRWV - indirizzo della routine assembler  
; P1% - Hbyte = tipo di richiesta  
; bit 0 = 0 read  
; = 1 write  
; bit 1 = 0 abilita l'interruzione da console  
; = 1 abilita l'interruzione per T.O.  
; bit 2 = 0 NDP  
; = 1 inizializza il canale di I/O  
; Lbyte = canale I/O (40H=ch. A , 41H=ch. B)  
; P2%(I) - buffer da leggere o scrivere : la prima  
; word deve contenere il num. di bytes da  
; trasferire  
; P3%(K) - 2 words di ritorno con informazioni sulla  
; operazione eseguita :  
; word 1 = 0 trasferimento OK  
; = 1 interruzione per T.O.  
; = 2 indirizzo canale errato  
; = 3 num. bytes da trasferire (=0  
; = 7 richiesta d'interruzione da console  
; word 2 = numero di bytes trasferiti  
; N.B. - i parametri devono essere definiti nel programma  
; BASIC prima di effettuare la chiamata.
```

```

0059' 22 0334'
005C' ED 53 0336'
0060' ED 43 0338'
0064' 7E
0065' 21 0316'
0068' BE
0069' 28 0A
006B' 21 0317'
006E' BE
006F' 28 04
0071' 3E 02
0073' 18 59
0075' 2A 0334'
0078' 23
0079' CB 56
007B' 28 0E
007D' 3C
007E' 3C
007F' 32 0333'
0082' 21 0333'
0085' 11 033E'
0088' CD 0000'
008B' 2A 0336'
008E' 46
008F' 23
0090' 7E
0091' 32 0333'
0094' CB 7F
0096' 20 03
0098' B0
0099' 20 04
009B' 3E 03
009D' 18 2F
009F' 21 0333'
00A2' AF
00A3' B6
00A4' 20 01
00A6' 35
00A7' 2A 0334'
00AA' 4E
00AB' 23
00AC' 7E
00AD' 32 0332'

;
;*****
;
BRWV: LD (RHL),HL
LD (RDE),DE
LD (RBC),BC
LD A,(HL)
LD HL,DARTAD
CP (HL)
JR Z,BRWV7
LD HL,DARTED
CP (HL)
JR Z,BRWV7
LD A,2
JR BRWV2
BRWV7: LD HL,(RHL)
INC HL
BIT 2,(HL)
JR Z,BRWV4
INC A
INC A
LD (BYTE),A
LD HL,BYTE
LD DE,SERV
CALL INIZ
LD HL,(RDE)
LD B,(HL)
INC HL
LD A,(HL)
LD (BYTE),A
BIT 7,A
JR NZ,BRWV6
OR B
JR NZ,BRWV5
LD A,3
JR BRWV2
BRWV6: LD HL,BYTE
XOR A
CP B
JR NZ,BRWV0
DEC (HL)
BRWV0: LD HL,(RHL)
LD C,(HL)
INC HL
LD A,(HL)
LD (FTD),A

;salva PIX
;salva P2%
;salva P3%
;A=canale
;canale A , ok
;canale B , ok
;A=2 codice errore canale errato
;indirizza Lbyte di PIX
;indirizza Hbyte di PIX : tipo di richiesta
;test su richiesta inizializzazione
;se Z no
;A+2 canale comandi
;prepara i parametri per INIZ
;indirizza Lbyte del num. caratteri
;B=Lbyte del num. caratteri
;indirizza Hbyte del num. caratteri
;A=Hbyte del num. caratteri
;salva in BYTE
;test se A(0
;se NZ errore
;test se A e B =0
;se NZ ok
;codice errore 3 : num. bytes (=0
;test su Lbyte : se=0 decrementa Hbyte
;Lbyte # 0 ,Hbyte buono
;Lbyte = 0 decremento Hbyte
;indirizza Lbyte di PIX
;C=Lbyte di PIX (canale di I/O)
;indirizza Hbyte di PIX
;A=Hbyte di PIX : tipo di richiesta
;salva in FTD

```

```

00E0' 2A 0336' LD HL,(RDE) ;HL=indirizzo del buffer
00E3' 23 INC HL
00E4' 23 INC HL
00E5' CB 47 BIT 0,A ;test su bit 0
00E7' 28 0C JR Z,BRWV1 ;=0 read
00E9' 79 LD A,C ;#0 write, A=canale dati
00EA' 3C INC A
00EB' 3C INC A ;A=canale comandi
00EC' 32 01B1' LD (BOUT+1),A ;configura canale comandi
00EF' CD 01AD' CALL BOUT
00C2' C3 00CE' JP BRWV2
00C5' 79 LD A,C ;
00C6' 3C INC A ;=0 read, A=canale dati
00C7' 3C INC A ;A=canale comandi
00C8' 32 016D' LD (BINI+1),A ;configura canale comandi
00CB' CD 0169' CALL BIN
00CE' 2A 0338' LD HL,(RBC) ;indirizzo Lbyte di P3%
00D1' 77 LD (HL),A ;salva A in Lbyte di P3%
00D2' 23 INC HL ;indirizzo Hbyte di P3%
00D3' AF XOR A
00D4' 77 LD (HL),A ;Hbyte di P3% = 0
00D5' 2A 0336' LD HL,(RDE) ;Lbyte dei bytes da trasferire
00D8' 7E LD A,(HL) ;indirizzo Hbytes
00D9' 23 INC HL ;sottrae i bytes rimasti da trasferire
00DA' 90 SUB B ;salva in D
00DB' 57 LD D,A ;A=B se NC=0
00DC' 30 01 JR NC,BRWV3 ;A<B, decremento Hbyte
00DE' 35 DEC (HL) ;Hbyte dei bytes da trasferire
00DF' 7E LD A,(HL)
00E0' 21 0333' LD HL,BYTE
00E3' 46 LD B,(HL) ;Hbyte dei bytes rimasti da trasferire
00E4' 90 SUB B
00E5' 2A 0338' LD HL,(RBC) ;indirizzo P3%
00E8' 23 INC HL
00E9' 23 INC HL
00EA' 72 LD (HL),D ;Lbyte dei bytes trasferiti
00EB' 23 INC HL
00EC' 77 LD (HL),A ;Hbyte dei bytes trasferiti
00ED' C9 RET

```



```
*****  
; Routine di interfaccia chiamate BASIC per scrittura  
; o lettura di una stringa (max 255 bytes) su  
; DART ch. A/B.  
; In lettura legge fino a CR o fino al 255° carattere  
; se abilitata l'interruzione da console;  
; e fino al 255° carattere se abilitata l'interruzione  
; per T.O.  
-----  
; Sequenza di chiamata e parametri :  
; CALL BRWS(P1%,P2%,P3%)  
; dove : BRWS - indirizzo routine assembler  
;      P1% - Hbyte = tipo di richiesta  
;           bit 0 = 0 read  
;                 = 1 write  
;      bit 1 = 0 abilita interruzione da console  
;                 = 1 abilita interruzione per T.O.  
;      bit 2 = 0 NDP  
;                 = 1 inizializzazione canale di I/O  
;      Lbyte = canale di I/O (40H=ch. A, 41H=ch. B)  
;      P2% - stringa dei caratteri da trasferire  
;      P3% - parametro di ritorno :  
;           =0 trasferimento OK  
;           =1 interruzione per T.O.  
;           =2 canale richiesto errato  
;           =3 num. bytes richiesto =0  
;           =7 richiesta di interruzione da console  
; N.B. - i parametri devono essere definiti nel programma
```

```

; BASIC prima di effettuare la chiamata
; - in lettura, prima di effettuare la CALL, P2$ deve
; essere definito per almeno il num. di caratteri
; da leggere : si consiglia di usare l'istruzione
; P2$=SPACE$(255) che ne prevede il massimo.
;
; *****

```

```

00EE' 22 0334' ;salva P1%
00F1' ED 53 0336' ;salva P2$
00F5' ED 43 0338' ;salva P3%
00F9' 7E ;A=canale richiesto
00FA' 21 0316' LD HL, DARTAD
00FD' BE CP (HL)
00FE' 28 0A JR Z, BRWS5
0100' 21 0317' LD HL, DARTED
0103' BE CP (HL)
0104' 28 04 JR Z, BRWS5
0106' 3E 02 LD A, 2
0108' 18 57 JR BRWS2
010A' 2A 0334' LD HL, (RHL)
010D' 23 INC HL
010E' CB 56 BIT 2, (HL)
0110' 28 0E JR Z, BRWS4
0112' 3C INC A
0113' 3C INC A
0114' 32 0333' LD (BYTE), A
0117' 21 0333' LD HL, BYTE
011A' 11 033E' LD DE, SERV
011D' CD 0000' CALL INIZ
0120' 2A 0334' LD HL, (RHL)
0123' 4E LD C, (HL)
0124' 23 INC HL
0125' 7E LD A, (HL)
0126' 32 0332' LD (FTO), A
0129' 2A 0336' LD HL, (RDE)
012C' 46 LD B, (HL)
012D' AF XOR A
012E' B8 CP B
012F' 20 04 JR NZ, BRWS3
0131' 3E 03 LD A, 3
0133' 18 2C JR BRWS2
0135' 23 INC HL
0136' 56 LD D, (HL)
0137' 23 INC HL
0138' 66 LD H, (HL)

BRWS: LD (RHL), HL
LD (RDE), DE
LD (RBC), BC
LD A, (HL)
LD HL, DARTAD
CP (HL)
JR Z, BRWS5
LD HL, DARTED
CP (HL)
JR Z, BRWS5
LD A, 2
JR BRWS2
LD HL, (RHL)
INC HL
BIT 2, (HL)
JR Z, BRWS4
INC A
INC A
LD (BYTE), A
LD HL, BYTE
LD DE, SERV
CALL INIZ
LD HL, (RHL)
LD C, (HL)
INC HL
LD A, (HL)
LD (FTO), A
LD HL, (RDE)
LD B, (HL)
XOR A
CP B
JR NZ, BRWS3
LD A, 3
JR BRWS2
INC HL
LD D, (HL)
INC HL
LD H, (HL)

BRWS5: ;indirizza Lbyte di P1%
;indirizza Hbyte di P1% : tipo di richiesta
;test su richiesta inizializzazione
;se Z no
;A+2 canale comandi

;prepara i parametri per INIZ

;C=Lbyte P1% canale di I/O
;indirizza Hbyte di P1%
;A=tipo di richiesta
;salva in FTO
;HL=indirizzo di P2$
;B=num. bytes da trasferire

;test se B=0
;se NZ ok
;codice errore num. bytes=0

;indirizza Lbyte della stringa
;D=Lbyte
;indirizza Hbyte della stringa
;H=Hbyte

```

```
0139' 6A      LD L,D
013A' 3A 0332' LD A,(FTO)
013D' C8 47    BIT 0,A
013F' 28 10    JR Z,BRWS1
0141' 79     LD A,C
0142' 3C     INC A
0143' 3C     INC A
0144' 32 01B1' LD (BOUT1+1),A
0147' AF     XOR A
0148' 32 0333' LD (BYTE),A
014B' CD 01AD' CALL BOUT
014E' C3 0161' JP BRWS2
0151' 79     LD A,C
0152' 32 01FD' LD (RCAR3+1),A
0155' 3C     INC A
0156' 3C     INC A
0157' 32 01F7' LD (RCAR2+1),A
015A' CD 01F1' CALL RCAR
015D' 2A 0336' LD HL,(RDE)
0160' 70     LD (HL),B
0161' 2A 0338' LD HL,(REC)
0164' 77     LD (HL),A
0165' 23     INC HL
0166' AF     XOR A
0167' 77     LD (HL),A
0168' C9     RET
PAGE

BRWS1:
        LD L,D
        LD A,(FTO)
        BIT 0,A
        JR Z,BRWS1
        LD A,C
        INC A
        INC A
        LD (BOUT1+1),A
        XOR A
        LD (BYTE),A
        CALL BOUT
        JP BRWS2

BRWS2:
        LD HL,(RDE)
        LD (HL),B
        LD HL,(REC)
        LD (HL),A
        INC HL
        XOR A
        LD (HL),A
        RET
PAGE
```

```
*****  
; Routine di lettura (max 32767 bytes) da DART ch. A/B  
; Prevede l'interruzione da console (CTRL-G)  
; o per T.O.  
; N.B. - le istruzioni di I/O vengono configurate  
; dalla routine BRWV.
```

; Registri usati : A,B,C,DE,HL

```
; A - parametro di ritorno  
; =0 lettura OK  
; =1 interruzione per T.O.  
; =7 richiesta d'interruzione da console
```

```
; BYTE - Hbyte del num. bytes da leggere  
; B - Lbyte del num. bytes da leggere  
; C - canale dati : A=40H (ch. A), B=41H (ch. B)  
; DE - controllano il T.O.  
; HL - indirizzo dati  
; FTO - flag per il tipo d'interruzione
```

```
*****
```

```
0169' AF  
016A' 57  
016B' 5F  
016C' DE 00  
016E' CB 47  
0170' 28 11  
0172' ED A2  
0174' 20 F3  
0176' 3A 0333'  
0179' B7  
017A' 28 30  
  
BIN: XDR A ;A=0 inizializza DE per T.O.  
LD D,A  
LD E,A  
BIN1: IN A,(00) ; lettura stato del canale  
BIT 0,A ; test per carattere pronto  
JR Z,BIN2 ; =0 non pronto  
INI ; legge il carattere  
JR NZ,BIN ; test se fine caratteri  
LD A,(BYTE) ; A=Hbyte del num. caratteri  
OR A ; test su fine caratteri  
JR Z,BIN4 ; =0 si, ritorna con A=0
```

```
017C' 3D          DEC A           ; #0 no, derementa A
017D' 32 0333'   LD (BYTE),A       ; aggiorna Hbyte
0180' C3 0169'   JP BIN           ; continua
0183' 3A 0332'   LD A, (FTD)         ; A = tipo d' interruzione
0186' CB 4F      BIT 1,A         ; test su bit 1
0188' 20 1A     JR NZ, BIN3        ; =1 controlla T.O.
018A' C5        PUSH BC          ; =0 controlla consolle
018B' E5        PUSH HL
018C' 0E 0B     LD C, 0BH
018E' CD 0005   CALL 5
0191' E1        POP HL
0192' C1        POP BC
0193' B7        OR A
0194' 28 D6     JR Z, BIN1
0196' C5        PUSH BC
0197' E5        PUSH HL
0198' 0E 01     LD C, 01H
019A' CD 0005   CALL 5
019D' E1        POP HL
019E' C1        POP BC
019F' FE 07     CP 07H
01A1' 20 C9     JR NZ, BIN1
01A3' C9        RET
01A4' 14        INC D
01A5' 20 C5     JR NZ, BIN1
01A7' 1C        INC E
01A8' 20 C2     JR NZ, BIN1
01AA' AF        XOR A
01AB' 3C        INC A
01AC' C9        RET
          PAGE
BIN2:
BIN3:
BIN4:
```

Handwritten notes:
1-11
1-11

```

; *****
; Routine di scrittura (max 32767 bytes) su DART ch. A/B
; Prevede l'interruzione da console (CTRL-G)
; o per T.O.
; N.B. - le istruzioni di I/O vengono configurate dalla
; routine BRWV o BRWS.
; -----
; Registri usati : A, B, C, DE, HL
; A - parametro di ritorno
; =0 trasferimento OK
; =1 interruzione per T.O.
; =7 interruzione da console
; BYTE - Hbyte del num. bytes da trasferire
; B - Lbyte del num. bytes da trasferire
; C - canale dati : A=40H (ch. A) , B=41H (ch. B)
; DE - controllano il T.O.
; HL - indirizzo dati
; FTO - flag per il tipo d'interruzione
; ***** ; inizializza per T.O.
BOUT: XOR A
LD D, A
LD E, A
BOUT1: IN A, (00)
BIT 2, A
JR Z, BOUT2
OUTI
JR NZ, BOUT
LD A, (BYTE)
OR A
JR Z, BOUT4
DEC A
; =0 non pronto
; #0 pronto, manda carattere
; test su B=Lbyte #0 continua
; =0 controlla Hbyte
; test su A=Hbyte, se = 0 fine, ritorna
; decrementa A
01AD' AF
01AE' 57
01AF' 5F
01B0' 08 00
01B2' 08 57
01B4' 28 11
01B6' ED A3
01B8' 20 F3
01BA' 3A 0333
01BD' B7
01BE' 28 30
01C0' 3D

```

```
01C1' 32 0333' LD (BYTE),A ; aggiorna Hbyte
01C4' C3 01AD' JP BOUT ; continua
01C7' 3A 0332' BOUT2: LD A,(FTD) ; A=tipo d'interruzione
01CA' CB 4F BIT 1,A ; test su bit 1
01CC' 20 1A JR NZ,BOUT3 ; #0 test per T.O.
01CE' C5 PUSH BC ; =0 test su consolle
01CF' E5 PUSH HL
01D0' 0E 0B LD C,OBH
01D2' CD 0005 CALL 5
01D5' E1 POP HL
01D6' C1 POP BC
01D7' B7 OR A
01D8' 2B D6 JR Z,BOUT1 ; A=0 nessun tasto premuto, continua
01DA' C5 PUSH BC ; #0 tasto premuto
01DB' E5 PUSH HL
01DC' 0E 01 LD C,O1H
01DE' CD 0005 CALL 5
01E1' E1 POP HL ; lettura carattere in A
01E2' C1 POP BC
01E3' FE 07 CP 07H
01E5' 20 C9 JR NZ,BOUT1 ; e' CTRL-G ?
01E7' C9 RET ; no, ignora e continua
01E8' 14 INC D ; si, ritorna con A=7
01E9' 20 C5 JR NZ,BOUT1 ; aggiorna D per T.O.
01EB' 1C INC E ; D#0 continua
01EC' 20 C2 JR NZ,BOUT1 ; aggiorna E per T.O.
01EE' AF XOR A ; E#0 continua
01EF' 3C INC A ; E=0 T.O. avvenuto
01F0' C9 RET ; A=1 segnala errore

; test su tasto premuto a consolle
; A=0 nessun tasto premuto, continua
; #0 tasto premuto
; lettura carattere in A
; e' CTRL-G ?
; no, ignora e continua
; si, ritorna con A=7
; aggiorna D per T.O.
; D#0 continua
; aggiorna E per T.O.
; E#0 continua
; E=0 T.O. avvenuto
; A=1 segnala errore

BOUT3: INC D
INC E
JR NZ,BOUT1
XOR A
INC A
RET
PAGE
BOUT4: RET
PAGE
```

```

; *****
; Routine di lettura caratteri (max 255).
; Prevede l'interruzione da consolle (CTRL-G)
; o per T.O.
; Nel primo caso l'input termina con un CR (codice 13) oppure
; al 255° carattere (oltre che con CTRL-G da consolle).
; Nel secondo caso termina con il 255° carattere (oltre che
; per T.O.).
; N.B. - le istruzioni di I/O vengono configurate dalla
; routine BRWS.

```

Registri usati : A, B, DE, HL

```

; A - registro di lavoro
; B - conta caratteri
; DE - controllano il T.O.
; HL - indirizzo buffer caratteri
; FTO - flag per il tipo d'interruzione
; *****

```

```

01F1' 06 00
01F3' AF
01F4' 57
01F5' 5F
01F6' DE 00
01F8' CB 47
01FA' 28 18
01FC' DE 00
01FE' 77
01FF' 3A 0332'
0202' CB 4F

RCAR: LD B,00H ; inizializza il conta caratteri
RCAR1: XOR A ; inizializza per T.O.
LD D,A
LD E,A
RCAR2: IN A,(00) ; lettura dello stato del canale
BIT 0,A ; test per carattere pronto
JR Z,RCAR4 ; =0 non pronto
IN A,(00) ; #0 pronto, lo carico in A
LD (HL),A ; salvo il carattere
LD A,(FTO) ; test sul tipo d'interruzione
BIT 1,A

```



```

0204' 20 05 JR NZ,RCAR7 ; #0 non controlla il carattere letto
0206' 7E LD A,(HL) ; ultimo carattere letto in A
0207' FE 0D CP ODH ; e' CR ?
0209' 28 07 JR Z,RCARS ; si, fine input : ritorno
020B' 23 INC HL ; incremento per carattere successivo
020C' 04 INC B ; aggiorno il num. dei caratteri letti
020D' AF XOR A ;
020E' 2F CPL ; A=255
020F' B8 CP B ; controllo se num. caratteri letti = 255
0210' 20 E1 JR NZ,RCAR1 ; no, leggo ancora
0212' AF XOR A ; si, fine input : ritorno con A=0
0213' C9 RET ;
RCAR4: LD A,(FTD) ; A=tipo d'interruzione
0214' 3A 0332' BIT 1,A ; test su bit 1
0217' CB 4F JR NZ,RCAR6 ; #0 test per T.O.
0219' 20 1A PUSH BC ; =0 test su consolle
021B' C5 PUSH HL ;
021C' E5 LD C,0BH ;
021D' 0E 0B CALL 5 ; test su tasto premuto a consolle
021F' CD 0005 POP HL ;
0222' E1 POP BC ;
0223' C1 OR A ;
0224' B7 JR Z,RCAR2 ; =0 nessun tasto premuto, continua
0225' 28 DF PUSH BC ; #0 tasto premuto
0227' C5 PUSH HL ;
0228' E5 LD C,01H ; lettura carattere in A
0229' 0E 01 CALL 5 ;
022B' CD 0005 POP HL ;
022E' E1 POP BC ;
022F' C1 CP 07H ; e' CTRL-G ?
0230' FE 07 JR NZ,RCAR2 ; no, ignora e continua
0232' 20 C2 RET ; si, ritorna con A=7
0234' C9 INC D ; aggiorna D per T.O.
RCAR6: INC D ; D#0 continua
0235' 14 JR NZ,RCAR2 ; aggiorna E per T.O.
0236' 20 BE INC E ; E#0 continua
0238' 1C JR NZ,RCAR2 ; E=0 T.O. avvenuto
0239' 20 BB XOR A ; A=1 segnala errore
023B' AF INC A ;
023C' 3C RET ;
023D' 3D PAGE
  
```

Routine di emulazione TTY (max 1200 baud)
8 bits/carattere, 1 stop/bit, no parity

Usa il canale Dart-A (RS232)

Sequenza di chiamata :

CALL EMUX

dove : EMUX - indirizzo della routine assembler

Per ritornare al programma chiamante usare CTRL-G

N.B. prima di effettuare la chiamata cambiare la velocita' di trasmissione scrivendo nella locazione CTOW2 il valore desiderato come da tabella (vedi manuale per altre configurazioni) :

hex	dec	baud
C0	192	600
60	96	1200

- 023E' 21 0318'
- 0241' 7E
- 0242' 32 0253'
- 0245' 32 0274'
- 0248' 21 0316'
- 024B' 7E
- 024C' 32 0259'
- 024F' 32 027B'
- 0252' DB 00
- 0254' CB 47
- 0256' 2B 0A
- 0258' DB 00
- 025A' 5F

EMU: LD HL,DARTAC ; configura canale comandi

LD A,(HL)

LD (EMU0+1),A

LD (WAIT+1),A

LD HL,DARTAD ; configura canale dati

LD A,(HL)

LD (EMU1+1),A

LD (EMU2+1),A

EMU0: IN A,(00)

BIT 0,A

JR Z,KYB

EMU1: IN A,(00)

LD E,A

; lettura stato canale comandi Dart-A (RS232)

; carattere pronto ? 0=no

; =0 controlla la keyboard

; =1 lettura carattere da RS232


```
*****  
; Routine di impaccamento dati.  
; Dato un vettore con valori interi tra 0 e 255 su 16 bits,  
; la routine restituisce un vettore con i dati su 8 bits.  
-----  
; Sequenza di chiamata e parametri :  
; CALL PAK(P1%(0),P2%(0),P3%)  
; dove : PAK - indirizzo della routine assembler  
; P1%(I) - vettore dei dati su 16 bits : la  
;        prima word deve contenere il num.  
;        dei dati.  
; P2%(I) - vettore di ritorno con i dati su  
;        8 bits : la prima word conterra'  
;        il num. dei bytes validi  
; P3%    - 1 word di ritorno con informazioni  
;        sull'esito della chiamata :  
;        word = 0 Ok  
;               = 3 errore : P1%(0) (= 0  
; Esempio :  
; Dato il vettore AX con dati su 16 bits con  
; valori tra 0 e 255 , ad esempio  
; AX(1)=25 , AX(2)=38 , AX(3)=56  
; effettuando la chiamata alla routine con  
; CALL PAK(AX(0),BX(0),57%)  
; dove AX(0) = 3 (num. dei dati su 16 bits)  
; verra' restituito il vettore BX come segue :  
; BX(0) = 3 (num. dei dati su 8 bits)  
; BX(1) = Lbyte 25 , Hbyte 38  
; BX(2) = Lbyte 56 , Hbyte vecchio valore  
*****
```

```
027E' 22 0334' PAK: LD (RHL), HL ;salva P1%
0281' ED 53 0336' ;salva P2%
0285' ED 43 0338' ;salva P3%
0289' 7E ;A=Lbyte di A%(0)
028A' 12 ;copia A in Lbyte di B%(0)
028B' 4F ;lo copia anche in C
028C' 23 INC HL ;indirizza Hbyte di A%(0)
028D' 13 INC DE ;indirizza Hbyte di B%(0)
028E' 7E LD A, (HL) ;A=Hbyte di A%(0)
028F' 12 LD (DE), A ;copia A in Hbyte di B%(0)
0290' 47 LD B, A ;lo copia anche in B
0291' 0E 7F BIT 7, A ;controllo se A%(0) ( 0
0293' 20 03 JR NZ, PAK0 ;se NZ errore
0295' B1 OR C ;controllo se A%(0) = 0
0296' 20 04 JR NZ, PAK1 ;se NZ Ok
0298' 3E 03 LD A, 3
029A' 18 0E JR PAK2 ;errore, A=3 : A%(0) (= 0
029C' 23 INC HL ;indirizza Lbyte di A%(I)
029D' 13 INC DE ;indirizza Lbyte di B%(I)
029E' 7E LD A, (HL) ;A=dato
029F' 12 LD (DE), A ;lo copia in B%(I)
02A0' 23 INC HL ;incremento per saltare Hbyte di A%(I)
02A1' 0E DEC BC ;decremento il num. dei dati
02A2' 78 LD A, B ;e controllo se = 0
02A3' B1 OR C
02A4' 20 F6 JR NZ, PAK1 ;se NZ continua
02A6' AF XOR A ;A=0 per operazione Ok
02A7' 2A 0338' LD HL, (REC) ;indirizza Lbyte di P3%
02AA' 77 LD (HL), A ;e salva A
02AB' 23 INC HL ;indirizza Hbyte di P3%
02AC' AF XOR A ;A = 0
02AD' 77 LD (HL), A ;Hbyte di P3%=0
02AE' C9 RET
PAGE
```

```
*****  
; Routine di spaccamento dati.  
; Dato un vettore con due valori interi tra 0 e 255 su 16 bits  
; (uno per byte), la routine restituisce un vettore con un  
; valore su 16 bits (uno ogni due bytes).  
-----  
; Sequenza di chiamata e parametri :  
; CALL SPAK(P1%(0), P2%(0), P3%)  
; dove : SPAK - indirizzo della routine assembler  
; P1%(I) - vettore dei dati su 8 bits : la  
;        prima word deve contenere il num.  
;        dei dati.  
; P2%(I) - vettore di ritorno con i dati su  
;        16 bits : la prima word conterra'  
;        il num. delle words valide  
; P3%    - 1 word di ritorno con informazioni  
;        sull'esito della chiamata :  
;        word = 0 Ok  
;               = 3 errore : P1%(0) (= 0  
; Esempio :  
; Dato il vettore AX con dati su 8 bits, ad esempio  
; AX(1) : Lbyte = 25 , Hbyte = 38  
; AX(2) : Lbyte = 33 , Hbyte = 37  
; AX(3) : Lbyte = 42 , Hbyte = 39  
; effettuando la chiamata alla routine con  
; CALL SPAK(AX(0), BX(0), ST%)  
; dove AX(0) = 6 (num. dei dati su 8 bits)  
; verra' restituito il vettore BX come segue :  
; BX(0) = 6 (num. dei dati su 16 bits)  
; BX(1) : Lbyte = 25 , Hbyte = 0  
; BX(2) : Lbyte = 38 , Hbyte = 0  
; BX(3) : Lbyte = 33 , Hbyte = 0
```

```
; B%(4) : Lbyte = 37 , Hbyte = 0  
; B%(5) : Lbyte = 42 , Hbyte = 0  
; B%(6) : Lbyte = 39 , Hbyte = 0  
; *****  
; ;
```

```
*****
```

```
02AF' 22 0334' SPAK: LD (RHL), HL  
02B2' ED 53 0336' LD (RDE), DE  
02B6' ED 43 0338' LD (RBC), BC  
02BA' 7E LD A, (HL)  
02BB' 12 LD (DE), A  
02BC' 4F LD C, A  
02BD' 23 INC HL  
02BE' 13 INC DE  
02BF' 7E LD A, (HL)  
02C0' 12 LD (DE), A  
02C1' 47 LD B, A  
02C2' CB 7F BIT 7, A  
02C4' 20 03 JR NZ, SPAKO  
02C6' B1 OR C  
02C7' 20 04 JR NZ, SPAK1  
02C9' 3E 03 LD A, 3  
02CB' 18 0D JR SPAK2  
02CD' 23 INC HL  
02CE' 13 INC DE  
02CF' 7E LD A, (HL)  
02D0' 12 LD (DE), A  
02D1' 13 INC DE  
02D2' AF XOR A  
02D3' 12 LD (DE), A  
02D4' 0B DEC BC  
02D5' 78 LD A, B  
02D6' B1 OR C  
02D7' 20 F4 JR NZ, SPAK1  
02D9' AF XOR A  
02DA' 2A 0338' SPAK2: LD HL, (RBC)  
02DD' 77 LD (HL), A  
02DE' 23 INC HL  
02DF' AF XOR A  
02E0' 77 LD (HL), A  
02E1' C9 RET  
PAGE
```

```
;salva P1%  
;salva P2%  
;salva P3%  
;A=Lbyte di A%(0)  
;copia A in Lbyte di B%(0)  
;lo copia anche in C  
;indirizza Hbyte di A%(0)  
;indirizza Hbyte di B%(0)  
;A=Hbyte di A%(0)  
;copia A in Hbyte di B%(0)  
;lo copia anche in B  
;controllo se A%(0) ( 0  
;se NZ errore  
;controllo se A%(0) = 0  
;se NZ Ok  
;errore, A=3 : A%(0) (= 0  
  
;indirizza Lbyte di A%(I)  
;indirizza Lbyte di B%(I)  
;A=dato  
;lo copia in B%(I)  
;indirizza Hbyte di B%(I)  
;A=0  
;copia A in Hbyte di B%(I)  
;decremento il num. dei dati  
;e controllo se = 0  
  
;se NZ continua  
;A=0 per operazione Ok  
;indirizza Lbyte di P3%  
;e salva A  
;indirizza Hbyte di P3%  
;A = 0  
;Hbyte di P3%=0
```

```
*****  
; Routine di inversione posizione dati.  
; Dato un vettore con due valori interi su 16 bits (uno per  
; byte), la routine restituisce lo stesso vettore con i valori  
; (byte) scambiati di posizione (primo con ultimo, secondo con  
; penultimo, ecc...).  
-----  
; Sequenza di chiamata e parametri :  
; CALL INV(P1%(0), P2%)  
; dove : INV    - indirizzo della routine assembler  
;           P1%(I) - vettore dei dati su 8 bits : la  
;                  prima word deve contenere il num.  
;                  dei dati.  
;           P2%    - 1 word di ritorno con informazioni  
;                  sull'esito della chiamata :  
;                  word = 0 Ok  
;                  = 3 errore : P1%(0) (= 0  
Esempio :  
; Dato il vettore AX con dati su 8 bits, ad esempio  
; AX(1) : Lbyte = 25 , Hbyte = 38  
; AX(2) : Lbyte = 33 , Hbyte = 37  
; AX(3) : Lbyte = 42 , Hbyte = xx  
; effettuando la chiamata alla routine con  
; CALL INV(AX(0), STX)  
; dove AX(0) = 5 (num. dei bytes da scambiare)  
; verra' restituito il vettore AX come segue :  
; AX(1) : Lbyte = 42 , Hbyte = 37  
; AX(2) : Lbyte = 33 , Hbyte = 38  
; AX(3) : Lbyte = 25 , Hbyte = xx  
*****
```



```

02E2' 22 0334' INV: LD (RHL),HL
02E5' ED 57 0336' LD (RDE),DE
02E9' 4E LD C,(HL)
02EA' 23 INC HL
02EB' 45 LD B,(HL)
02EC' 54 LD D,H
02ED' 5D LD E,L
02EE' 09 ADD HL,BC
02EF' 13 INC DE
02F0' CB 28 SRA B
02F2' CB 19 RR C
02F4' CB 78 BIT 7,B
02F6' 20 04 JR NZ,INVO
02F8' 78 LD A,B
02F9' B1 OR C
02FA' 20 04 JR NZ,INV1
02FC' 3E 03 LD A,3
02FE' 18 0E JR INV2
0300' 7E LD A,(HL)
0301' 08 EX AF,AF'
0302' 1A LD A,(DE)
0303' 77 LD (HL),A
0304' 0B EX AF,AF'
0305' 12 LD (DE),A
0306' 2B DEC HL
0307' 13 INC DE
0308' 0B DEC BC
0309' 7B LD A,B
030A' B1 OR C
030B' 20 F3 JR NZ,INV1
030D' AF XOR A
030E' 2A 0336' LD HL,(RDE)
0311' 77 LD (HL),A
0312' 23 INC HL
0313' AF XOR A
0314' 77 LD (HL),A
0315' C9 RET

```

;salva P1%
 ;salva P2%
 ;C=Lbyte di AX(0)
 ;indirizza Hbyte di AX(0)
 ;B=Hbyte di AX(0)

 ;HL=indirizzo dell'ultimo byte
 ;DE=indirizzo del primo byte
 ;BC=int(BC/2) : num. di scambi
 ;da effettuare
 ;controllo se BC < 0
 ;se NZ errore

 ;controllo se EC = 0
 ;se NZ Ok
 ;errore, A=3 : AX(0) (= 1)

 ;A=ultimo dato
 ;salvo A in A'
 ;A=primo dato
 ;salva A al posto dell'ultimo
 ;recupero in A l'ultimo dato
 ;salva A al posto del primo
 ;indirizza l'ultimo scambiato meno 1
 ;indirizza l'ultimo scambiato piu' 1
 ;decremento il num. degli scambi
 ;e controllo se = 0

 ;se NZ continua
 ;A=0 per operazione Ok
 ;indirizza Lbyte di P2%
 ;e salva A
 ;indirizza Hbyte di P2%
 ;A = 0
 ;Hbyte di P3%=0

```

;
; *****
;
;      Costanti e variabili
; *****
;
; DARTAD: DEFB 40H       ;Dart A canale dati
; DARTBD: DEFB 41H       ;Dart B canale dati
; DARTAC: DEFB 42H       ;Dart A canale comandi
; DARTBC: DEFB 43H       ;Dart B canale comandi
; CTC0:   DEFB 50H       ;CTC canale 0 Dart/A
; CTC2:   DEFB 52H       ;CTC canale 2 Dart/B
;
; CTC0W1: DEFB 57H       ;Reset, carica costante di tempo ch. A
; CTC0W2: DEFB 06H       ;Costante di tempo per 19200 baud ch. A
; CTC2W1: DEFB 45H       ;Carica costante di tempo ch. B
; CTC2W2: DEFB 06H       ;Costante di tempo per 19200 baud ch. B
;
; WRA:    DEFB 18H       ;WRO : reset del canale
;         DEFB 34H       ;WRO : reset errori, indirizza WR4
;         DEFB 44H       ;WR4 : clock x16, 1 stop bit, no parita'
;         DEFB 03H       ;WRO : indirizza WR3
;         DEFB 0E1H      ;WRS : Rx abilitata, 8 bit, autoenable
;         DEFB 15H       ;WRO : reset ext stat int, indirizza WRS
;         DEFB 0EAH      ;WRS : Tx abilitata, 8 bit, RTS, DTR
;         DEFB 29H       ;WRO : reset Tx int, indirizza WR1
;         DEFB 00H       ;WR1 : int disabilitati
;
; WRB:    DEFB 18H       ;WRO : reset del canale
;         DEFB 34H       ;WRO : reset errori, indirizza WR4
;         DEFB 44H       ;WR4 : clock x16, 1 stop bit, no parita'
;         DEFB 31H       ;WRO : reset errori, indirizza WR1
;         DEFB 00H       ;WR1 : int disabilitati
;         DEFB 33H       ;WRO : reset errori, indirizza WR3
;         DEFB 0C1H      ;WRS : Rx abilitata, 8 bit
;         DEFB 35H       ;WRO : reset errori, indirizza WRS
;         DEFB 0EAH      ;WRS : Tx abilitata, 8 bit, RTS, DTR
;
; FT0:   DEFB 00
; BYTE:  DEFB 00
; RHL:   DEFW 00
; RDE:   DEFW 00
; RBC:   DEFW 00
;
; FT0:   DEFB 00
; RBC:   DEFW 00

```

DARTE.MAC MACRO-80 3.37 08-May-80 PAGE 1-25
Driver DART A/B (RS232) rev. 2.4 (Centri Sirio IEI-CNR Pisa)

033A' 0000
033C' 0000
033E' 0000

IHL: DEFW 00
IDE: DEFW 00
SERV: DEFW 00
PAGE

```

; *****
;
; Spostamento delle routines per Save su disco
;
; Operazioni da effettuare per la creazione del file
; ridotto caricabile da Basic:
;
; 1 - compilare con M80 DARTE, DARTE=DARTE
; 2 - linkare con L80 /P:C000, DARTE/E
; 3 - caricare MBASIC52 /M:&HC000
; 4 - fare una CALL all'indirizzo MUOVE (C340H)
; 5 - sotto CP/M fare SAVE npag.(256 bytes) nome.COM (SAVE 4 DARTE.COM)
; *****
;
; NBYTES EQU $-INIZ
; MUOVE: LD HL, C000H ;Sposta le routine da C000 (NBYTES bytes)
; LD DE, 0100H ;a 0100 per Save su disco
; LD EC, NBYTES
; LDIR
; JP 0
; END
;
0340 21 C000
0341 11 0100
0342 01 0340
0343 ED 80
0344 C3 0000

```

Macros:

Symbol:	0169'	BIN1	016C'	BIN2	0183'	BIN3	01A4'
BIN	0169'	BIN1	016C'	BIN2	0183'	BIN3	01A4'
BIN4	01AC'	BOUT	01AD'	BOUT1	0180'	BOUT2	01C7'
BOUT3	01E8'	BOUT4	01F0'	BRWS	00EE'	BRWS1	0151'
BRWS2	0161'	BRWS3	0135'	BRWS4	0120'	BRWS5	010A'
BRWV	0059'	BRWV0	00A7'	BRWV1	00C5'	BRWV2	00CE'
BRWV3	00DF'	BRWV4	008B'	BRWV5	009F'	BRWV6	009B'
BRWV7	0075'	BYTE	0333'	CTCO	031A'	CTCOW1	031C'
CTCOW2	031D'	CTC2	031B'	CTC2W1	031E'	CTC2W2	031F'
DARTAC	0318'	DARTAD	0316'	DARTEC	0319'	DARTSD	0317'
EMU	023E'	EMU0	0252'	EMU1	025B'	EMU2	027A'
FTD	0332'	FUDRI	004D'	IDE	033C'	IHL	033A'
INIZ	0000'	INIZ1	0029'	INIZ2	002E'	INIZ3	0042'
INIZ4	0047'	INIZA	001D'	INIZB	0036'	INV	02E2'
INVO	02FC'	INV1	0300'	INV2	030E'	KVB	0262'
MUDVE	0340'	NEBYTES	0340'	PAK	027E'	PAKO	029B'
PAK1	029C'	PAK2	02A7'	RBC	033B'	RCAR	01F1'
RCAR1	01F3'	RCAR2	01F6'	RCAR3	01FC'	RCAR4	021A'
RCAR5	0212'	RCAR6	0235'	RCAR7	020B'	RDE	0336'
RHL	033A'	SERV	033E'	SPAK	02AF'	SPAKO	02C9'
SPAK1	02CD'	SPAK2	02DA'	VID	025B'	WAIT	0273'
WRA	0320'	WRB	0329'				

No Fatal error(s)

A>